

Лекция 8. Применение теоремы Гаусса. *Работа в электрическом поле*

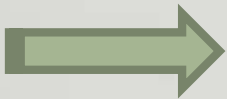


8.3. Применение теоремы для расчёта напряжённости электрического поля протяжённых заряженных тел

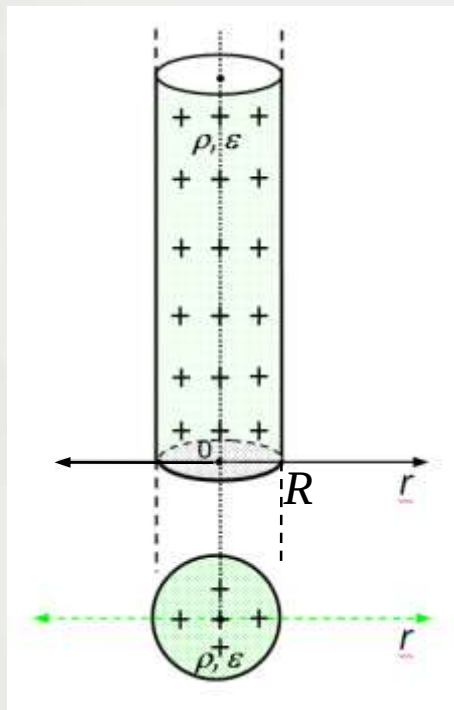
Пример. (Задача 6.11) Определить напряжённость электрического поля бесконечного цилиндрического стержня радиуса R а) снаружи и б) внутри этого стержня. Заряд распределён по стержню равномерно с объёмной плотностью ρ ; диэлектрическая проницаемость материала стержня равна ϵ .

План

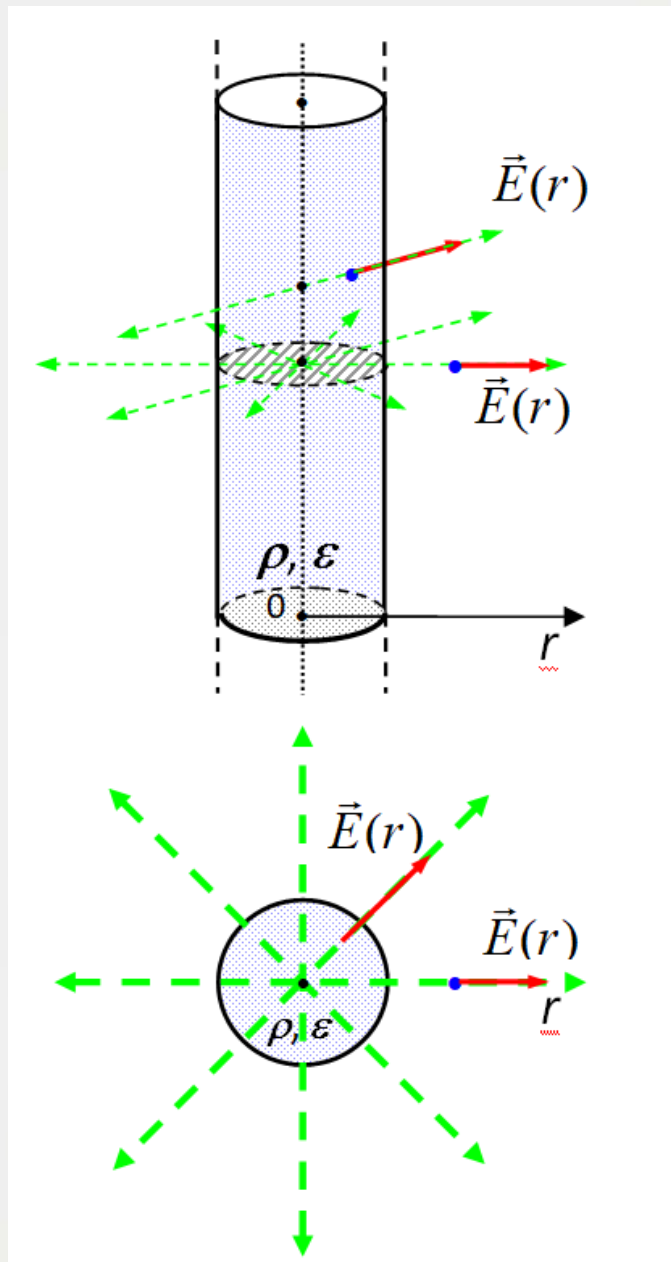
- 1. Сделать схематический рисунок
- 2. Проанализировать структуру поля
- 3. *выбрать замкнутую поверхность Σ (поверхности) для применения теоремы Гаусса*
- 4. *«рассчитать» поток вектора напряжённости через поверхность Σ*
- 5. *рассчитать заряд, оказавшийся охваченным замкнутой поверхностью Σ*
- 6. *записать равенство, соответствующее утверждению теоремы Гаусса*



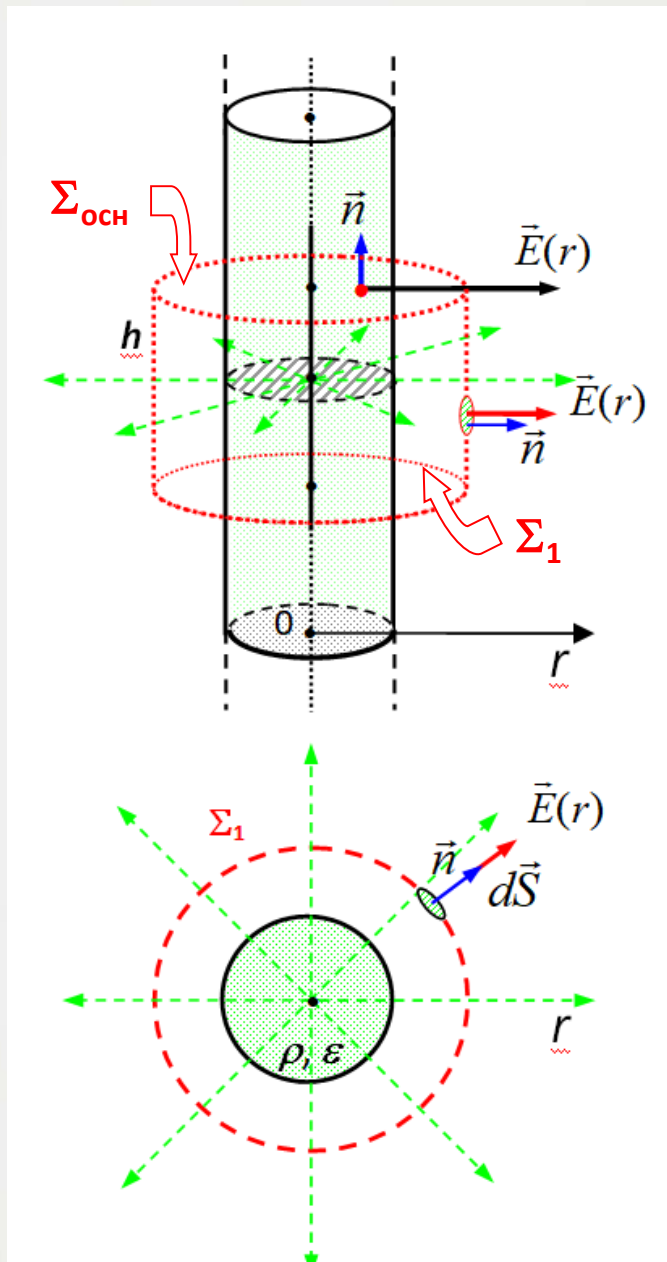
1. Рисунок !



2. "Структура поля"



3. Выбор поверхности



4. “Посчитать” поток:

$$\oint_{\Sigma_{1,2}} (\vec{E}, d\vec{S}) = \int_{\Sigma_{осн.}} (\vec{E}, d\vec{S}) + \int_{\Sigma_{бок.}} (\vec{E}, d\vec{S}) = \int_{\Sigma_{осн.}} \{E \cdot dS \cdot \cos(90^\circ)\} + \\ + \int_{\Sigma_{бок.}} \{E(r) \cdot dS \cos(0^\circ)\} = E(r) \cdot \int_{\Sigma_{бок.}} dS = E(r) \cdot S_{бок.} = \underline{\underline{E(r) \cdot 2\pi r \cdot h}}$$

5. “Посчитать” заряд внутри:

$$\Sigma q = \begin{cases} \rho \cdot \pi R^2 \cdot h, & r > R, & \text{“вне” } (\Sigma_1) \\ \rho \cdot \pi r^2 \cdot h, & r \leq R & \text{“внутри” } (\Sigma_2) \end{cases}$$

6. “Применить” ... :

$$E^{(вне)}(r) \cdot \cancel{2\pi r \cdot h} = \frac{1}{\epsilon_0} \cdot \rho \cdot \cancel{\pi R^2 \cdot h}$$

$$1) \text{ Поле “вне”}: E^{(вне)}(r) = \frac{\rho R^2}{2\epsilon_0} \cdot \frac{1}{r} \quad \leftarrow \text{“вне” } (r > R)$$

2) Поле “внутри”:



Σ_2 :

5. “Посчитать” заряд внутри:

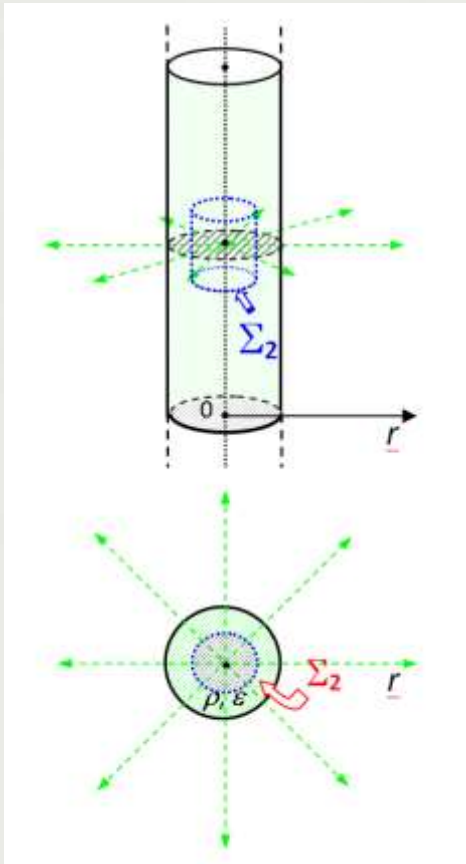
$$\Sigma q = \begin{cases} \rho \cdot \pi R^2 \cdot h, & r > R, \text{ “вне” } (\Sigma_1) \\ \rho \cdot \pi r^2 \cdot h, & r \leq R, \text{ “внутри” } (\Sigma_2) \end{cases}$$

6. “Применить” ... :

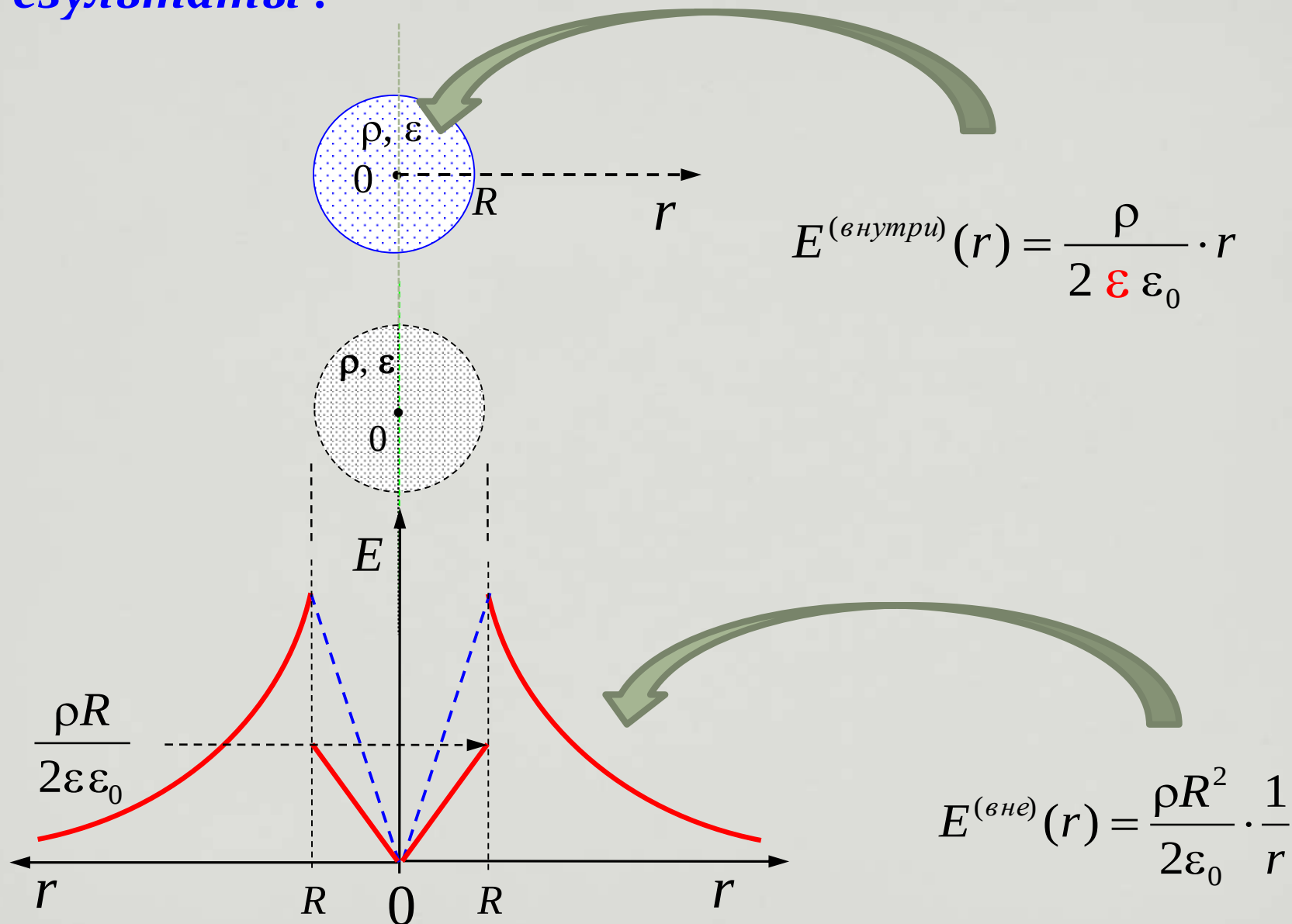
$$E^{(\text{вне})}(r) \cdot \cancel{2\pi r} \cdot \cancel{h} = \frac{1}{\epsilon_0} \cdot \rho \cdot \cancel{\pi r^2} \cdot \cancel{h}$$

2) Поле “внутри”:

$$E^{(\text{внутри})}(r) = \frac{\rho}{2 \epsilon \epsilon_0} \cdot r \quad \longleftarrow \text{ “внутри” } (r \leq R)$$

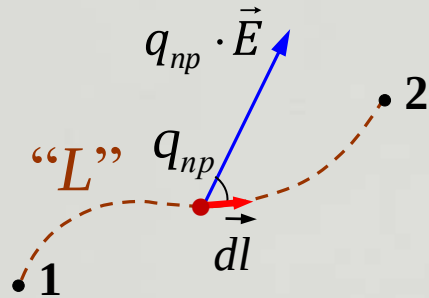


Результаты :



§ 9. Работа в электростатическом поле

9.1. Разность потенциалов. Потенциал



$A_{12}^{поля} \leftarrow$ не зависит от "L"

Характеристика поля

Но $A \sim q$

!!

➡ (Опр.) Разность потенциалов:

$$\varphi_1 - \varphi_2 = \frac{A_{12}^{поля}}{q_{np}}$$

$$\frac{\text{Дж}}{\text{Кл}} =$$

"Вольт"

$$A_{12}^{поля} = q \cdot (\varphi_1 - \varphi_2)$$

Связь разности потенциалов и напряжённости:

$$A_{1 \rightarrow 2}^{поля} = \int_{(1)}^{(2)} (\vec{F}, d\vec{l}) = q_{np} \cdot \int_{(1)}^{(2)} (\vec{E}, d\vec{l}) \Rightarrow \varphi_1 - \varphi_2 = \frac{A_{1 \rightarrow 2}^{поля}}{q_{np}} = \int_{(1)}^{(2)} E_l dl$$

по любой траектории

$$\varphi_1 - \varphi_2 = \int_{(1)}^{(2)} (\vec{E}, d\vec{l})$$

по любой траектории

**) Rem (Механика): 5.9. Потенциальная энергия*



“Запас работы” за счёт взаимодействия тел системы

Только для консервативных сил !!!

$$U = f(x, y, z); \quad (x, y, z) \equiv \{x_1, y_1, z_1, \dots, x_i, y_i, z_i, \dots, x_n, y_n, z_n\}$$



“конфигурация”

$$U(x, y, z): \quad A_{12}^{(\kappa)} = U_1 - U_2 = -\Delta U$$

$$A_{12}^{(сист.)} > 0, \quad \text{если } U \text{ убывает!}$$

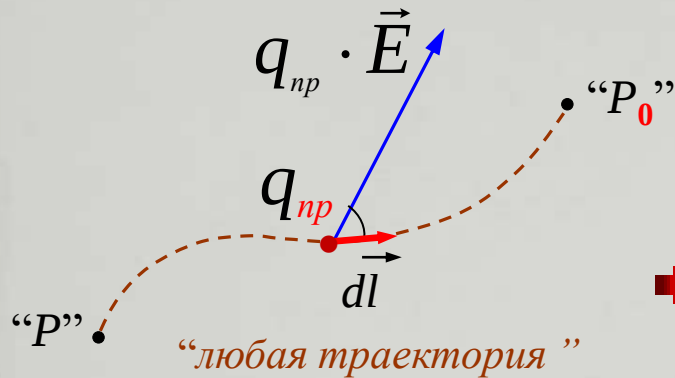
А как узнать $U(x, y, z)$: ?

1) «Нормировка» - договор: $U("P_0") = 0$

2) Как искать: $U("P") = A_{P \rightarrow P_0}^{(сист.)}$;

Потенциал

1) $\varphi(P_0) = 0 ;$



2)

➡ (Опр.) Потенциал:

$$\varphi(P) = \frac{A_{P \rightarrow P_0}^{\text{поля}}}{q_{np}}$$

А как же потенциальная энергия

?

$$\varphi(x, y, z) = \frac{U(x, y, z)}{q_{np}}$$

$$U(x, y, z) = q \cdot \varphi(x, y, z)$$

Потенциальная энергия точечного заряда в данной точке поля

9.2. Потенциал поля точечного заряда

1) Нормировка: $\varphi(\infty) = 0$;

2) Выбор траектории

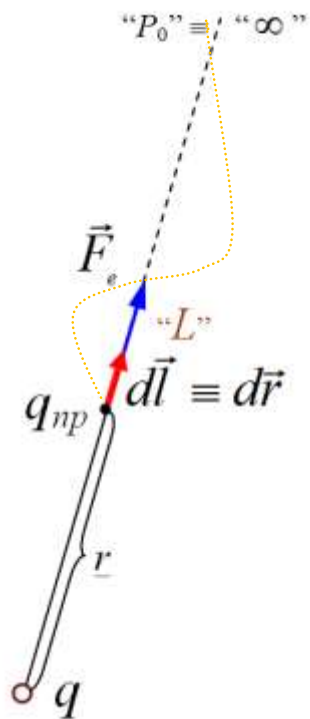
3) Расчёт: $\varphi_P = \int_{(P)}^{(P_0)} E_l dl = \int_r^\infty E_r dr =$
по любой траектории

$$= \int_r^\infty \left(\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{r^2} \right) dr = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \int_r^\infty \left(\frac{1}{r^2} \right) dr = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left(-\frac{1}{r} \right) \Big|_r^\infty \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \varphi_{\text{т.з.}}(r) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{r}$$

Принцип суперпозиции для потенциалов

??

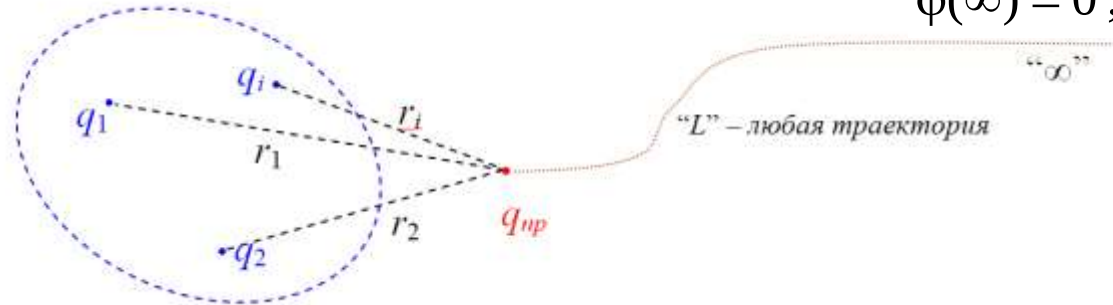
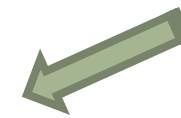


9.3. Расчёт потенциала в поле системы зарядов – принцип суперпозиции для потенциалов

Много зарядов

Нормировка

$$\varphi(\infty) = 0;$$



$$A_{P \rightarrow P_0}^{\text{поля}} = \sum_{i=1}^N A_i$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \varphi_1 = \frac{(A_{P \rightarrow P_0})_1}{q_{np}}; \\ \dots \\ \varphi_i = \frac{(A_{P \rightarrow P_0})_i}{q_{np}}; \\ \dots \\ \varphi_N = \frac{(A_{P \rightarrow P_0})_N}{q_{np}} \end{array} \right.$$

$$\varphi = \sum_{i=1}^N \varphi_i$$

$$\varphi = \frac{A_{P \rightarrow P_0}^{\text{поля}}}{q_{np}} = \frac{\sum_{i=1}^N A_i}{q_{np}} = \frac{q_{np} \cdot \sum_{i=1}^N \varphi_i}{q_{np}} = \sum_{i=1}^N \varphi_i$$



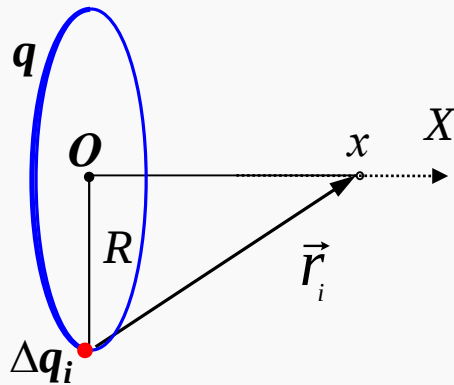
Как считать на практике

?



Применение принципа суперпозиции для расчёта потенциала электрического поля протяжённых заряженных тел

Пример: «Кольцо» (Задача 7.2) Определить потенциал электрического поля, созданного равномерно заряженным тонким кольцом на оси, проходящей через центр кольца перпендикулярно плоскости, в которой лежит кольцо. Радиус кольца R , его заряд q .



$$\varphi = \sum_{i=1}^N \varphi_i = \sum_{i=1}^N \left(\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{\Delta q_i}{r_i} \right) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \sum_{i=1}^N \left(\frac{\Delta q_i}{\sqrt{R^2 + x^2}} \right) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \varphi(x) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{\sqrt{R^2 + x^2}}$$

А можно ли, зная $\varphi(x, y, z)$, найти $\vec{E}(x, y, z)$??

Ещё вернёмся к этому вопросу! (“Обратная задача”)

9.4. Связь напряжённости и потенциала (прямая и обратная задачи)

а) $\vec{E}(x, y, z) \longrightarrow \varphi(x, y, z);$ (“Прямая задача”)

б) $\varphi(x, y, z) \longrightarrow \vec{E}(x, y, z)$ (“Обратная задача”)

9.4.1. “обратная”:

Можно ли, зная $\varphi(x, y, z)$, найти $\vec{E}(x, y, z)$??

$$\begin{cases} dA = q_{np} \cdot E_l \cdot dl; \\ dA = -q_{np} \cdot d\varphi. \end{cases}$$

(Определение элементарной работы)

(Определение разности потенциалов)

$$E_l = -\frac{d\varphi}{dl}$$

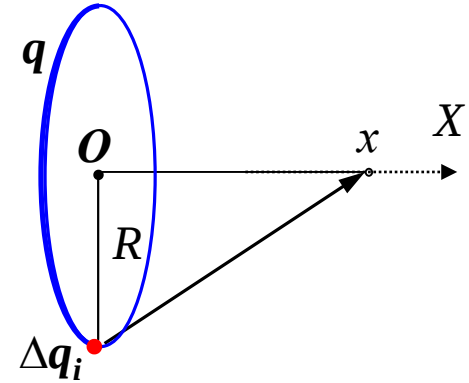
$$\vec{E} = -\left(\frac{\partial \varphi}{\partial x} \vec{e}_x + \frac{\partial \varphi}{\partial y} \vec{e}_y + \frac{\partial \varphi}{\partial z} \vec{e}_z \right) \text{ или}$$

$$\vec{E} = -\text{grad } \varphi$$

Пример: «Кольцо»

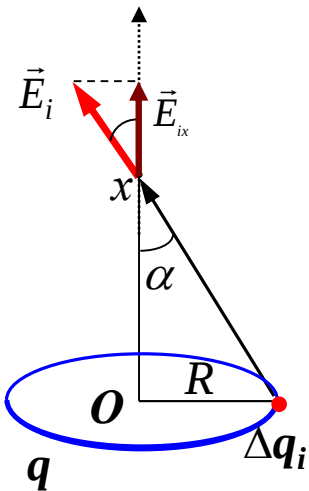
Уже “посчитали” $\varphi(x)$:

$$\varphi(x) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{\sqrt{R^2 + x^2}}$$



$$E_x = -\frac{\partial\varphi}{\partial x} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q \cdot x}{(R^2 + x^2)^{3/2}};$$

Вместо:



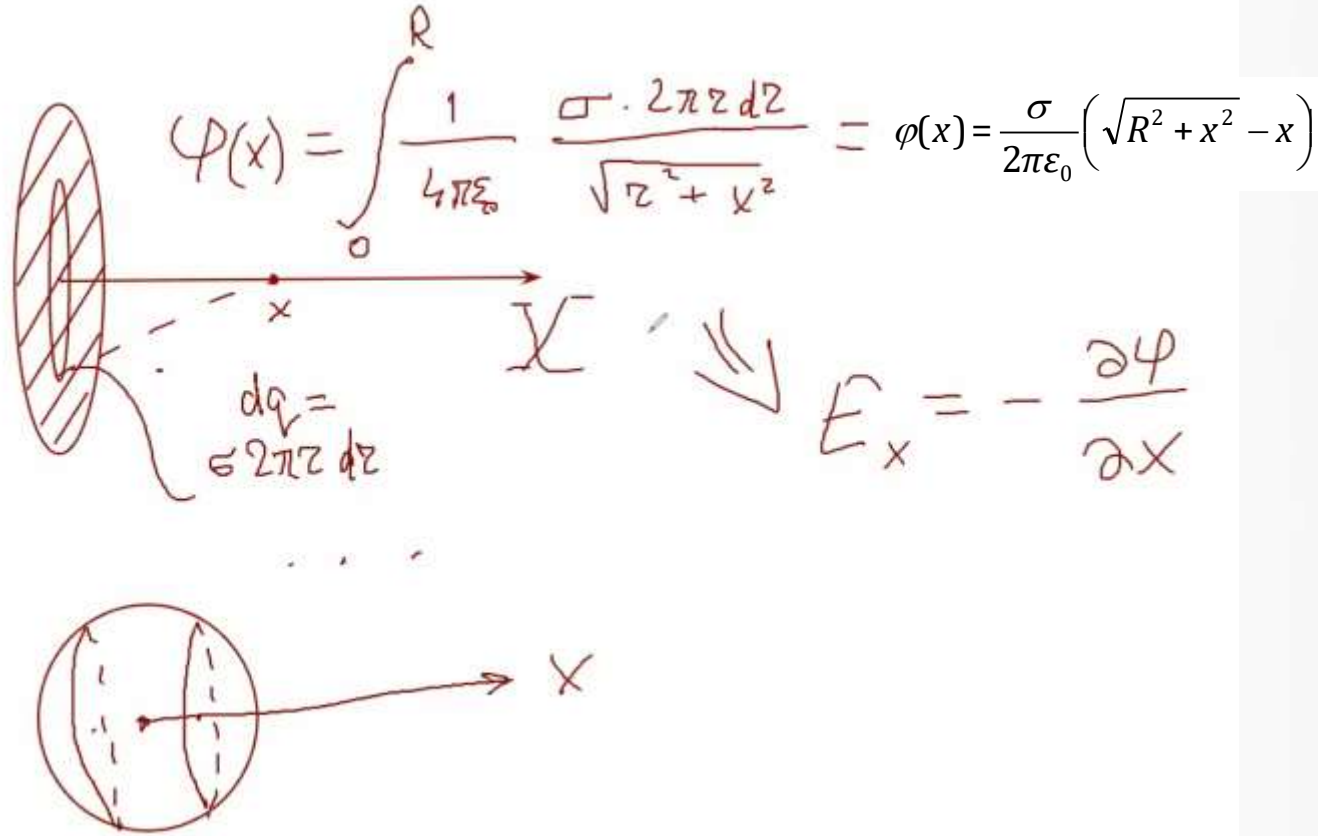
$$\vec{E}(x) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q \cdot x}{(R^2 + x^2)^{3/2}} \cdot \vec{e}_x$$

Уже знаем. Но ... !

Применение принципа суперпозиции для расчёта потенциала электрического поля протяжённых заряженных тел

А можно по-другому

??



Можно-то
можно
...

да не всегда имеет
смысл ☺

Проще, решив “прямую задачу”:

$$\vec{E}(x, y, z) \longrightarrow \varphi(x, y, z);$$

а) Вернёмся к “прямой задаче”:

Как, зная, $\vec{E}(x,y,z)$ найти $\varphi(x,y,z)$??

«Рецепт» есть: 1) Нормировка + 2) расчёт $\varphi_P = \int_{(P)}^{(P_0)} (\vec{E}, d\vec{l})$
по любой траектории!

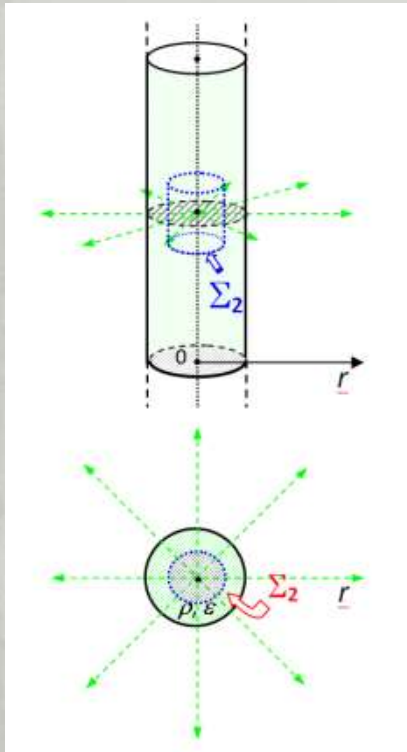
Пока только для т.з. мы её решили: $\varphi_{\text{т.з.}}(r) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{r}$
А посложнее ??

Пример «Стержень»:

1) Поле “вне”: $E^{(\text{вне})}(r) = \frac{\rho R^2}{2\epsilon_0} \cdot \frac{1}{r}, \quad (r > R)$

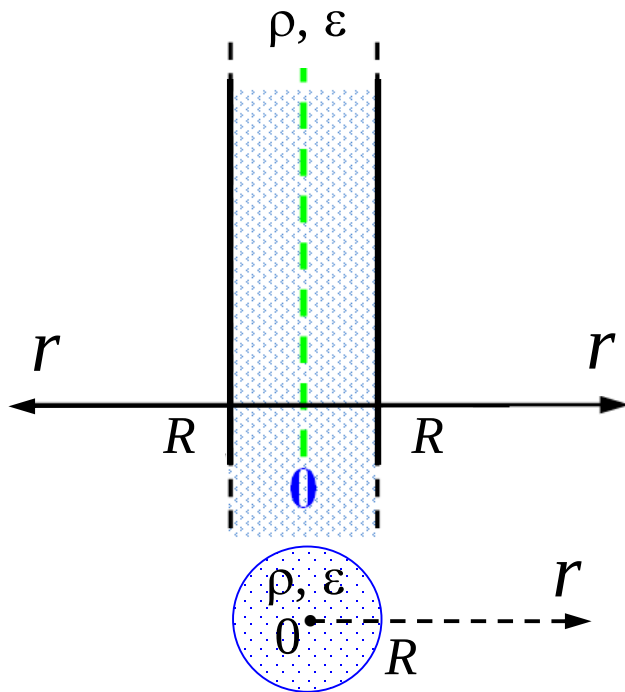
2) Поле “внутри”: $E^{(\text{внутри})}(r) = \frac{\rho}{2\epsilon_0} \cdot r, \quad (r \leq R)$

С него и начнём ...



Пример. Бесконечный цилиндрический стержень радиуса R заряжен равномерно с объёмной плотностью ρ ; диэлектрическая проницаемость материала стержня равна ϵ . Найти $\phi(r)$: а) внутри и б) вне этого стержня. * (“ключ” к задачам: 7.4; 7.10 – 7.12; 7.14,6; 7.17)

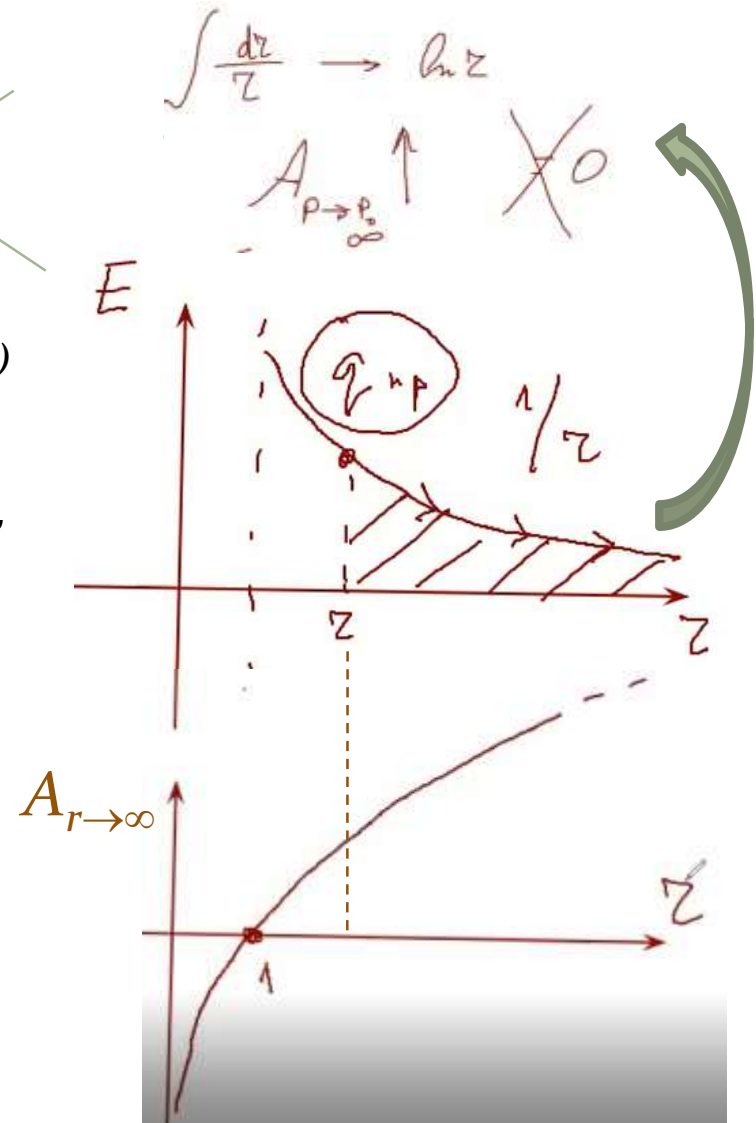
1. Рисунок! **2. Нормировка!**



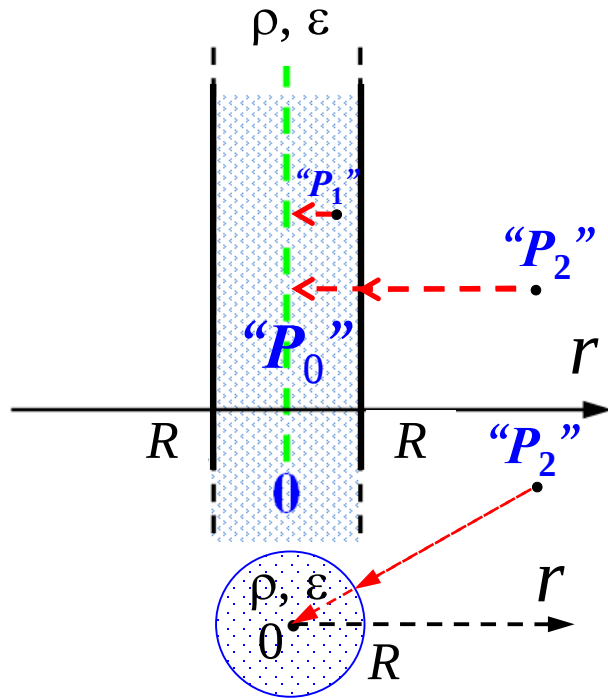
~~$\phi(\infty) = 0$~~

? Нет! (графики)

$$E^{(вне)}(r) = \frac{\rho R^2}{2\epsilon_0} \cdot \frac{1}{r},$$



3. Выбор траектории



$$\varphi_P = \int_{(P)}^{(P_0)} (\vec{E}, d\vec{l})$$

траектория – любая ??

а) “ P_1 ” – внутри ($r \leq R$) :

$$\varphi_P = \int_{(P_1)}^{(P_0)} (\vec{E}, d\vec{l}) = \int_r^0 E(r) dr = \int_r^0 \frac{\rho \cdot r}{2\epsilon\epsilon_0} dr = \frac{\rho \cdot r^2}{4\epsilon\epsilon_0} \Big|_r^0 \Rightarrow$$

($r \leq R$)



$$\varphi(r)^{(\text{внутри})} = -\frac{\rho}{4\epsilon\epsilon_0} r^2$$

